



BUDAPESTI MŰSZAKI ÉS GAZDASÁGTUDOMÁNYI EGYETEM
VILLAMOSMÉRNÖKI ÉS INFORMATIKAI KAR
MÉRÉSTECHNIKA ÉS INFORMÁCIÓS RENDSZEREK TANSZÉK

Digitális technika

VIMIAA02

9. hét

Fehér Béla, Benesóczky Zoltán
BME MIT

Processzor utasítás rendszerek

- A processzorok utasításkészlete az alábbi utasítás csoportokra osztható:
 - Adatmozgató (MOV, LD, ST...)
 - Aritmetikai (ADD, SUB, MUL, DIV....)
 - Logikai (AND, OR, XOR, NOT...)
 - Léptetés (SHL, SHR, ASH...)
 - Forgatás (ROL, ROR,...)
 - Feltétel vizsgálat (CMP, TST,...)
 - Vezérlő (JMP, CJMP, CALL/RET,...)
 - Egyéb (NOP, EI/DI, HALT,...)
- Jellemző RISC utasításkészlet: 50 – 150 utasítás

Processzor utasítás rendszerek

- **A RISC processzorok utasítás formátuma**
 - Általában **fix hosszúságú**, 16/32 bit
 - Felépítése **2 regiszter címés (2R) vagy 3R típusú** (utóbbi a 32 bitnél)
 - Az **azonos utasítás formátumhoz tartozó utasítások egyes bitmezőinek elhelyezkedése és jelentése azonos**. (Pl. *műveleti kód, op1reg, op2reg, konstans adat, konstans cím...*)
 - **Kevés utasítás formátum** (bitmezők jelentése) **típus** (2-5 maximum)
 - Egy formátumon belül minden utasítás azonosan használható
 - **A bitmezők kiosztása** (mely biteken van) **rögzített**
 - Egyszerű a dekódolása, sok érték közvetlenül használható az processzor adatstruktúrájában
 - **Az utasítások végrehajtási ideje azonos** (1 órajel).
- **Párhuzamosítás:** Egy utasítás végrehajtási fázisában a következő utasítást már beolvassa. (A Mini RISC nem..)

Processzor utasítás rendszerek

- A processzor utasításaira a program írása során a nevükkel (**mnemonik**) hívkozunk **assembly nyelvű programozáskor**.
- A különféle processzorok ugyanazon műveletet elvégző utasításainak nevei sokszor kissé eltérőek. (Pl. adatmozgatás: MOV, LOAD, LD, STORE, ST,...)
- A továbbiakban többnyire a MiniRISC CPU utasításait használjuk a példákban.
- **Az assembly programot a compiler lefordítja a processzor utasítkódjára.**
- A lefordított **utasítás kódokat betöltik a processzor utasítás memóriába.**

Processzor utasítás rendszerek

- A RISC processzorok címezési módjai
 - *A címezési mód az utasításban hivatkozott információ elérési módját jelenti. (Pl. **Hol vannak az operandusok?** (**utasítás kódban, melyik regiszterben, milyen memória címen**) **Hol van az ugrási cím?***
 - A címezési módok jelentősen befolyásolják az utasítás ill. programvégrehajtás hatékonyságát.
 - Különböző címezési módok léteznek a *programmemória* és az *adatmemória* elérésére.
 - Eltérő igények:
 - Programmemória esetén a cél *a következő utasítás címének megadása*, ez ugrásoknál, feltételes ugrásoknál, szubrutinhívásoknál (függvény/eljárás) lényeges.
 - Adatmemóriánál általánosabb igények vannak.

Processzor utasítás rendszerek

- **Programmémória (kódmémória) címzési módjai**
- **A programmemóriát a PC (programszámláló) címzi**
- **A következő utasítás címe általában $PC = PC + 1$**
- **Az ugrás vagy szubrutinhívás esetén a PC értékét módosítani kell**
 - **Abszolút címzés: A *PC minden bitje módosul*:** A teljes programmemória bármely címe szerepelhet, mint új cím. Kedvező, egyszerűen használható, de sok bitet igényel
 - **Relatív (PC relatív): címzés A *PC bitjeinek csak egy része módosul*,** az ugrás, szubrutinhívás elérési tartománya korlátozott. A programszervezés bonyolultabb (assembler/fordító feladata), de **a programok „lokalitása”** miatt ez ritkán okoz komoly problémát. Azért nem, mert **a programokban az ugrások leggyakrabban kis címtávolságba történnek** (pl. ciklus szervezés). A relatív címzési tartomány $2^8 - 2^{16}$
Pl. Egy 16 bites PC-hez 8 bites 2-es komplementes relatív cím adódik hozzá. Így az ugrási tartomány PC-128-tól PC+127-ig terjed.

Processzor utasítás rendszerek

- **Programmemória címezési módjai** (közvetlen, regiszter indirekt)
 - **Közvetlen cím:** Az *ugrási cím értéke az utasításkód része*, ez gyakran relatív címezésre korlátoz (korlátos utasítás szószélesség)
 - Az **ugrási cím** FORDÍTÁS időben meghatározott, futáskor **konstans**, nem lehet adatfüggő
 - **MiniRISC:** 16 bit utasítás, 8 bit program cím: lehet abszolút is
 - Pl: jmp addr jmp 0b10101010
Kódja: 10110000aaaaaaaa 1011000010101010
Az ugrási cím (addr) az utasítás kód ,a'-val jelölt bitjeiben van.

Processzor utasítás rendszerek

- **Regiszter indirekt:** *Az ugrási címet egy regiszter tartalmazza* (ez általában abszolút címezésre is elegendő)
 - Az *ugrási cím adatfüggő lehet* (regiszterben), több utas elágazások megvalósítására. (Előtte a *regiszterbe be kell tölteni a megfelelő utasítás címét.*)
 - **MiniRISC:** *van regiszter indirekt címezés* (az ugrási cím egy regiszterben van), teljes tartományra működik, mert kicsi (8 biten címezhető) a teljes kódmemória.

Pl: jmp (ry)

jmp (r5)

Kódja: 11111011yyyy

111110110101

Az ugrási cím az ry regiszterben van. (A regiszter sorszáma az ,y'-al jelölt biteken található.)

Processzor utasítás rendszerek

- **Adatmemória címezése, illetve az operandusok helyének megadása:**
 - **Közvetlen adat (adat az utasításban)**
 - **Közvetlen cím (az adat memóriacíme az utasításban)**
 - **Regiszter adat (adat a regiszterben)**
 - **Regiszter indirekt (adat címe a regiszterben)**
 - **Regiszter + közvetlen ofszet című adat**
 - **Regiszter címezű indexelt adat**
 - **Regiszter címezű post-inkremens/pre-dekremens adat**
- **Egy-egy utasításkészlet nem mindegyiket tartalmazza**
- **Léteznek egyéb speciális címezések is, ezeket nem tárgyaljuk**

Processzor utasítás rendszerek

- **Közvetlen (immediate) adat:**

Az adat az utasításkód része

- MiniRISC 16 bit utasítás, 8 bit adat → megoldható

Pl: add rx, #imm

add r3, #0b10101010

kódja 0000xxxxiiiiiii

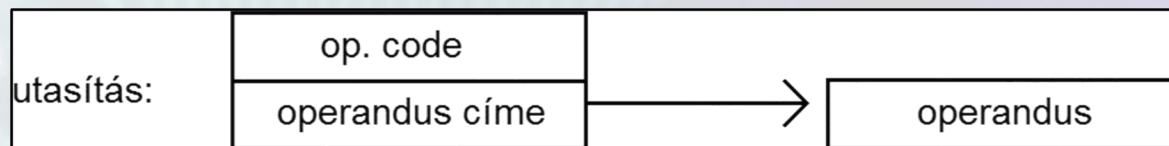
0000001110101010

Az adat (operandus) az utasítás kód i-vel jelölt bitjeiben van.

- Általában pl. 32 bites processzor esetén nem egyszerű:
32 bites utasításban 32 bites adat nem helyezhető el, mert akkor más információnak nem marad hely.
- Gyakran használunk „kis értékű” konstansokat, ezért a közvetlen adatra egy *8-12-16-20 bites bitmező* áll rendelkezésre

Processzor utasítás rendszerek

- **Közvetlen cím:** *Az adat memóriacíme az utasítás része*



MiniRISC 16 bit utasítás, 8 bit adat → megoldható, mert az adatinterfész csak 256 címet tartalmaz

Pl: mov rx, **addr**

kódja 1101xxxx**aaaaaaaa**

mov r3, 0b**10101010**

00000011**10101010**

Az operandus címe az utasítás kód ,a'-val jelölt bitjeiben van.

- Általában ugyanazok a korlátozások érvényesek, mint a közvetlen adatnál, bár beágyazott rendszerekben a memóriaméret korlátos (nem kell 32 címbit)

Processzor utasítás rendszerek

- **Regiszter adat:** *Az adatot regiszter tartalmazza (a regiszter címe az utasítás része)*
 - MiniRISC 16 bit utasítás:
2 regiszter címés architektúra → max. 2 regiszterben lehet adat
 - Ez a leggyakoribb címezési mód
 - RISC processzorokban minden regiszter egyenértékű, egyformán minden utasításban használhatók. (Vannak processzorok, ahol ez nem igaz.)

Pl: add **rx**, **ry**

add r**3**, r**1**

kódja 1111**xxxx**0000**yyyy** 1111**0011**10000**0001**

Az adatok az rx és ry regiszterekben vannak. (*Az rx és ry regiszterek sorszáma az utasítás kódban található.*)

Processzor utasítás rendszerek

- **Regiszter (indirekt) címezű adat:** *Az adat memóriacímét regiszter tartalmazza*



- A MiniRISC utasításkészlet tartalmazza

Pl: mov rx, (ry)

mov r3, (r1)

kódja 1111xxxx1100yyyy

1111001111010001

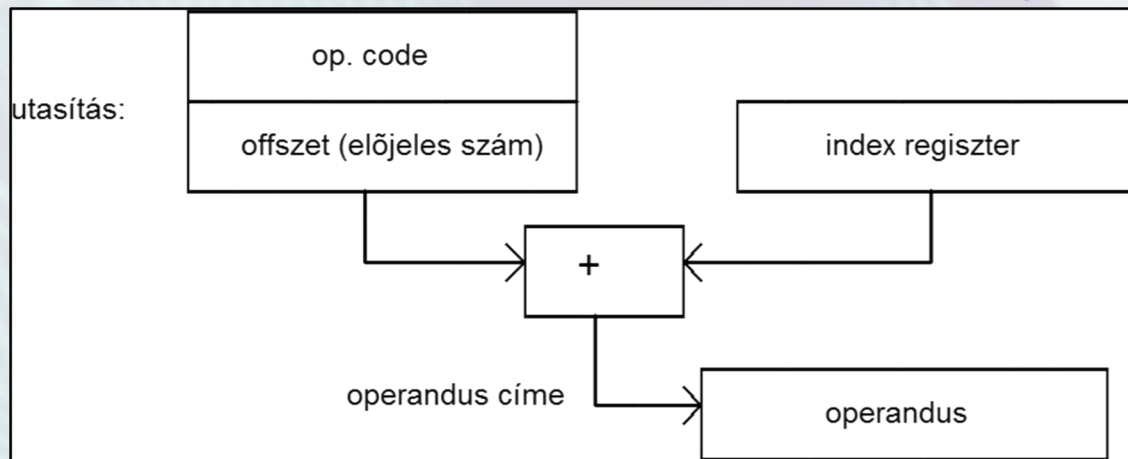
Az operandus (adat) címe az ry regiszterben van.

(Az rx és ry regiszterek sorszáma az utasítás kódban található.)

- Hatékony címzés *adatvektorok/tömbök eléréséhez*

Processzor utasítás rendszerek

- **Regiszter + közvetlen ofszet adat:** *Az adat címe egy regisztertartalom (bázis/index regiszter) és az utasításból származó közvetlen érték (offset) összege*



Pl: AVR mikrokontrollernél:

Mnemonic	kód formátuma	Rd	offset
LDD Rd, Y+q	10q0 qq0d dddd 1qqq	dddd	qqqqqq

Az adat címe: Y regiszter tartalma + q

Processzor utasítás rendszerek

- **Regiszter címzésű indexelt adat:** *Az adat címe két regiszter tartalmának összeadásából adódik*
Az egyik a bázis cím a másik az index érték
 $\text{adat címe} = \text{báziscím} + \text{index_reg}$
- **Regiszter címzésű post-inkremens/pre-dekremens címzés:** Az adat elérése után/előtt a címregiszter tartalma automatikusan módosul. Hasznos pl. tömb címzésénél.

Pl: AVR mikrokontrollernél:

LD Rd, X+

Az adatot betölti az X regiszterben levő címről, majd inkrementálja X tartalmát (a címet).

MiniRISC utasításkészlete

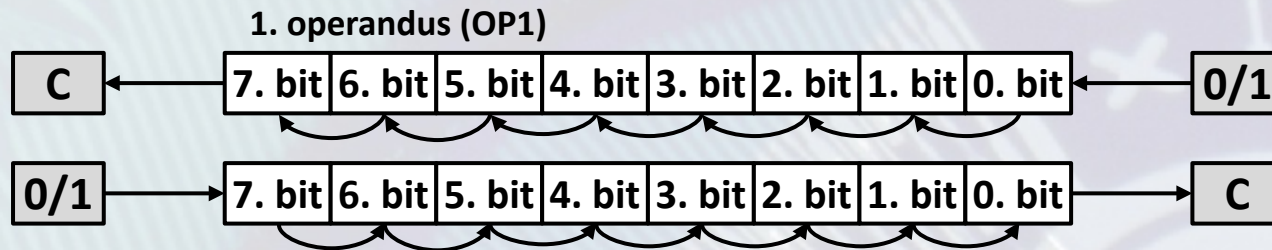
**A MiniRISC processzor
diasorozat 1 - 59 diája
(nem ismertetjük részletesen, de
kérjük mindenki nézze át!)**

**A továbbiakban néhány érdekesebb utasítás
működését ismertetjük.**

MiniRISC utasításkészlete

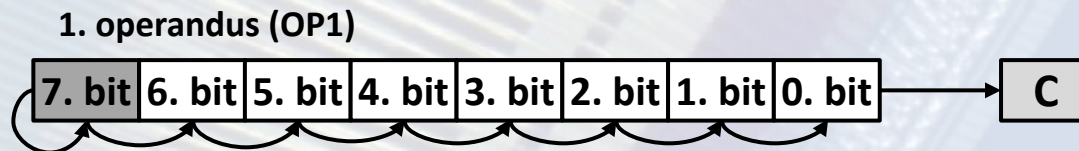
Logikai shiftelés

- A logikai shiftelés történhet balra vagy jobbra
- A beléptetett bit lehet 0 vagy 1, a kilépő bit a carry (C) flag-ba kerül



Aritmetikai shiftelés jobbra

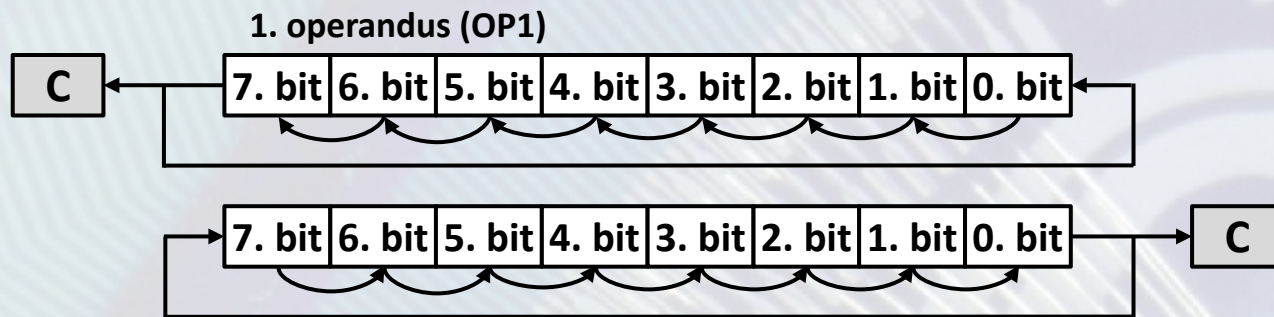
- Előjeles számok jobbra léptetése esetén az előjel bitet (MSb) helyben kell hagyni, hogy helyes eredményt kapjunk
- A kilépő bit a carry (C) flag-ba kerül
- Külön balra történő aritmetikai shiftelés nincs, mert ez megegyezik a balra történő logikai shifteléssel



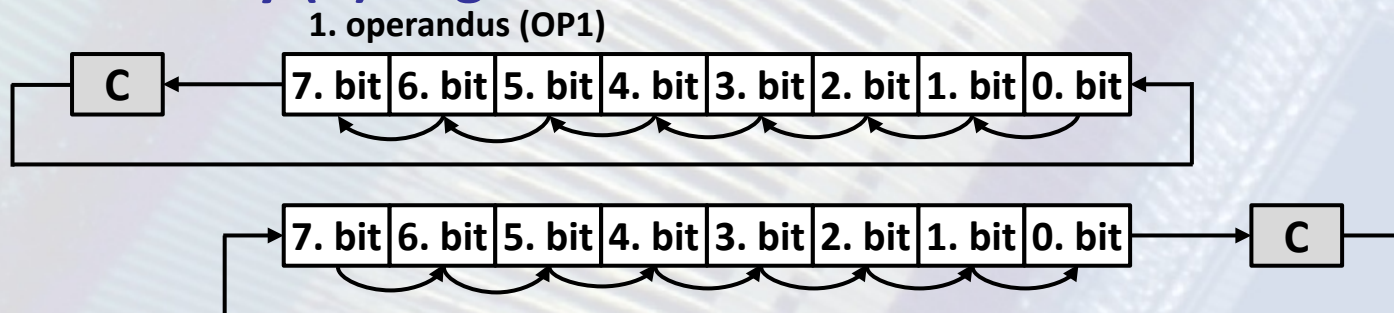
MiniRISC utasításkészlete

Normál forgatás

- A forgatás történhet balra vagy jobbra
- A kilépő bit beléptetésre kerül a másik oldalon
- A carry (C) flag a kilépő bit értékét veszi fel



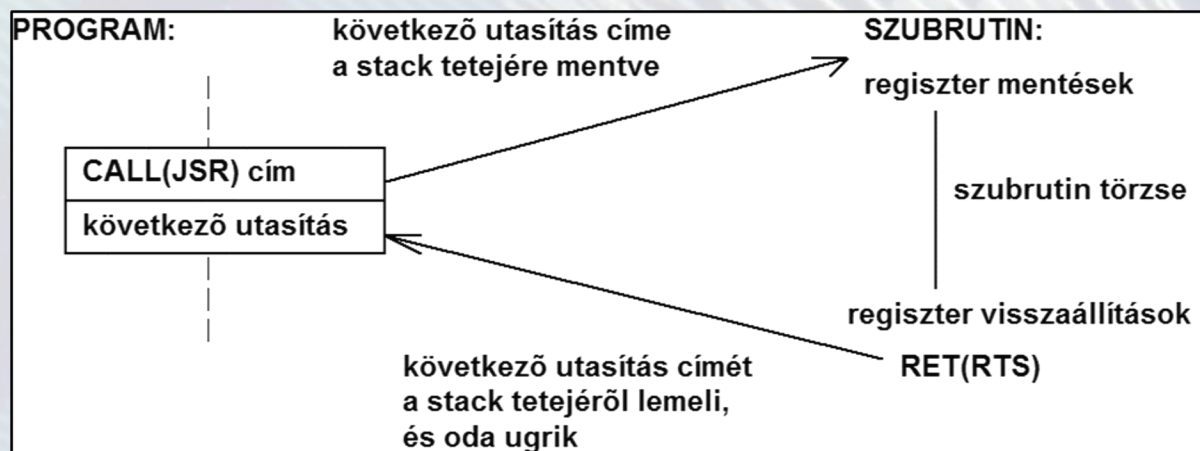
Forgatás a carry (C) flag-en keresztül



MiniRISC utasításkészlete

- **Szubrutin**

- A szubrutin hívó utasítás egy speciális ugró utasítás, amely az ugrás előtt a stack-re menti az utána következő utasítás címét. Elnevezése többnyire **CALL**, de a MiniRISC-nél **jsr**.
- Az ugrási címen egy valamilyen feladatot megvalósító program van elhelyezve. Ennek utolsó utasítása a szubrutinból visszatérő utasítás, neve többnyire **RET**, a MiniRISC-nél **rts**. Ez is speciális ugró utasítás, mely a stack tetejéről kiveszi a CALL/jsr által elmentett címet és oda ugrik, vagyis a szubrutin hívó utasítást követő utasításra.



MiniRISC utasításkészlete

- Olyan részfeladatot megvalósító programrész célszerű szubrutinként megírni, amelyet többször is végre kell hajtani a program különböző részeiben.
- Így a programrészt csak egyszer kell leírni. A kódmemóriában is csak egyszer szerepel. Viszont többször felhasználható. Ha használni akarjuk, csak le kell írni a megfelelő címet tartalmazó hívó utasítást.
- Sokszor paraméterei is vannak (bemenő adatok és/vagy kimenő adatok). Ezeket átadhatjuk regiszterekben, de memória területen is.
- Bizonyos esetekben célszerű lehet a szubrutin által használt regiszterek egy részét a szubrutin elején elmenteni, a végén visszamenteni.

```
00: start:
00:   mov r0, #0xc0
01:   mov LD, r0
02:   mov r1, #0
03:   mov r2, #121
04:   mov TM, r2
05:   mov r2, #0x73
06:   mov TC, r2
07:   mov r2, TS
08: loop:
08:   jsr tmr wait
09:   cmp r1, #0
```

stack ← PC (0x09)

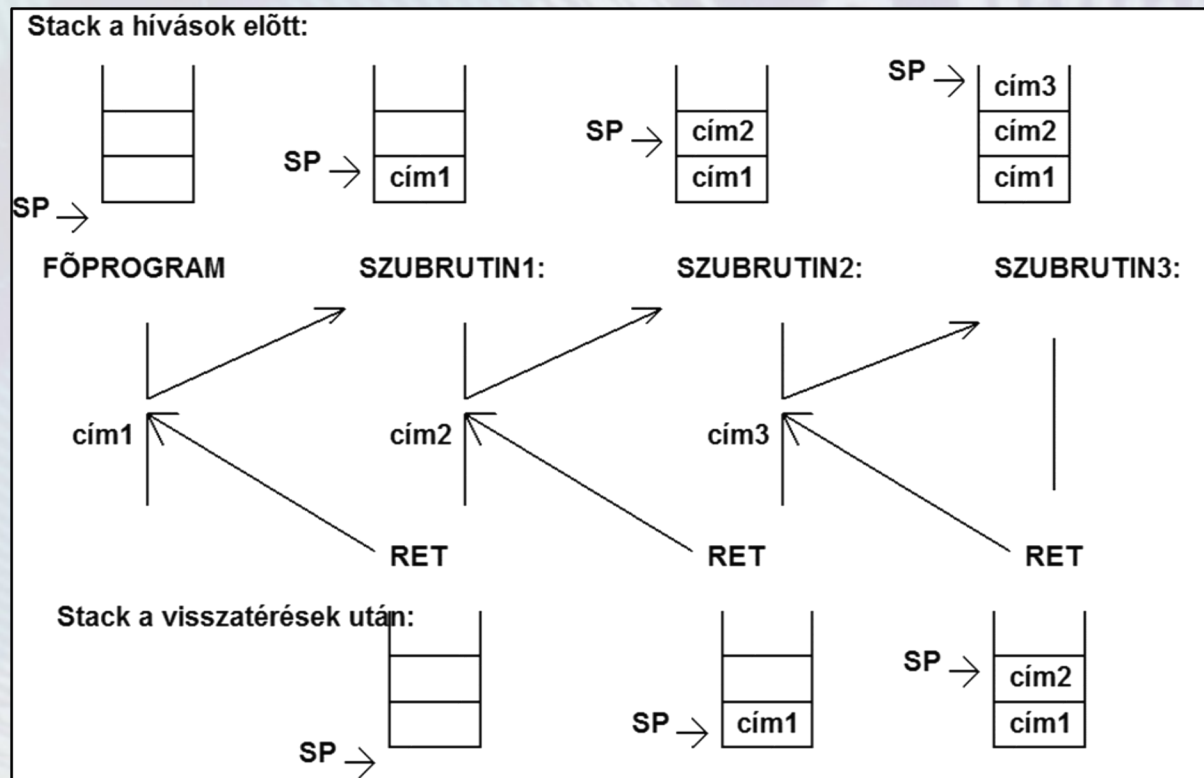
PC ← tmr_wait

PC ← stack (0x09)

```
20: → tmr_wait:
20:   mov r0, TS
21:   tst r0, #0x04
22:   jz   tmr_wait
23:   rts
```


MiniRISC utasításkészlete

- **Egymásba ágyazott szubrutin hívások**
- A szubrutin hívásokat a stack terület által korlátozott mértékben egymásba lehet ágyazni, vagyis egy-egy szubrutinból újabbakat lehet hívni. Ezt a mechanizmust a stack teszi lehetővé.



Processzor belső kommunikációja

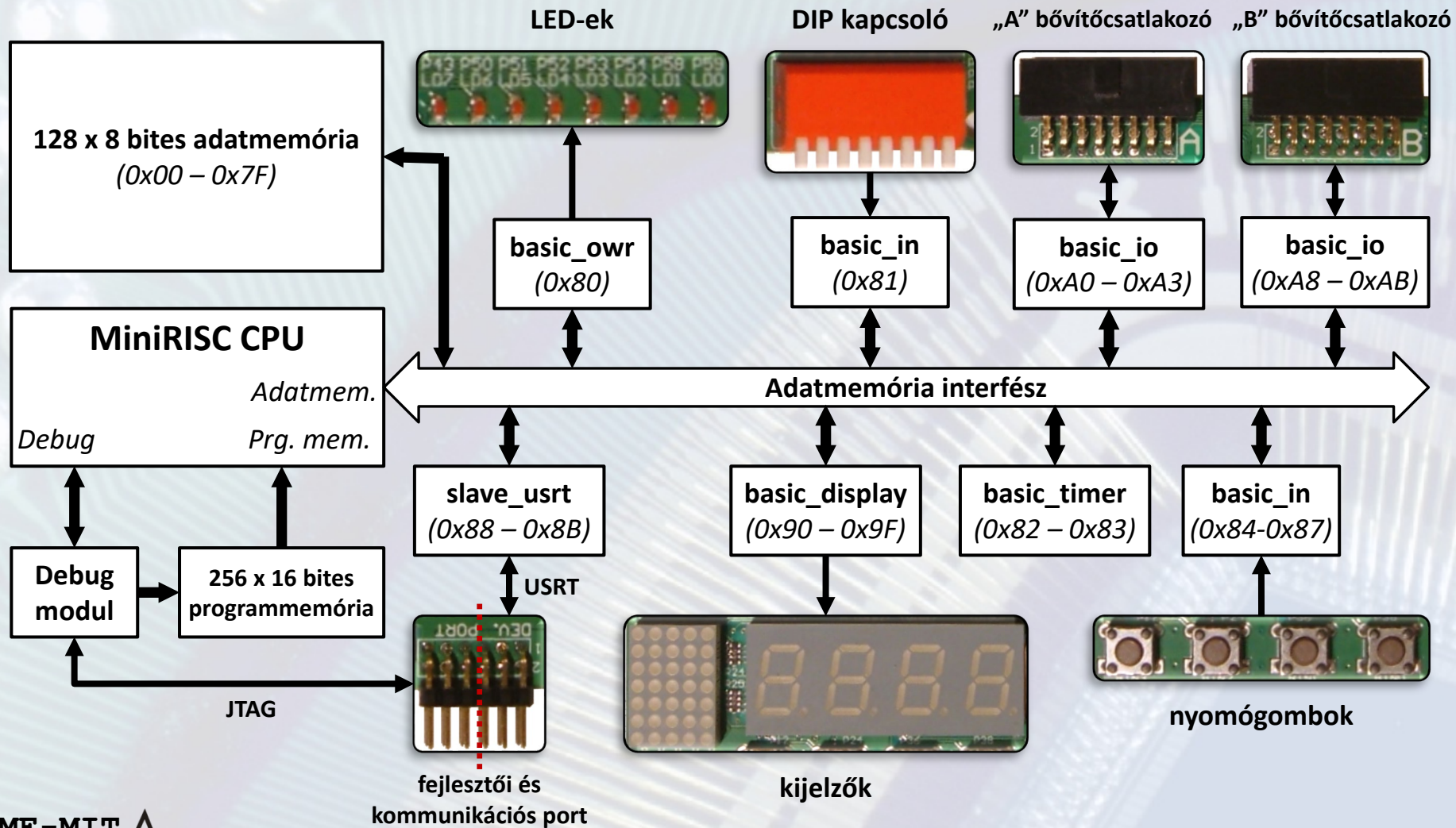
- A mikroprocesszoros rendszerek összetett digitális rendszerek, több modulból állnak
- Eddig csak a központi egység felépítését, az un. CPU struktúráját és működését vizsgáltuk:
 - Ez két fő részegységből áll: *vezérlő* és *adatsruktúra* (ALU + regiszterek) Sokszor ezt az adatstruktúrát is ALU-nak nevezik.
 - Ezek mindegyike bonyolult részrendszer, de önmagában szinte működésképtelen.
 - A vezérlő a működéséhez szükséges *utasításokat* a **programmemória interfészen** keresztül éri el.
 - Az ALU értelmes működésének feltétele az *adatmemória és a perifériák* elérése. Ezt az **adatmemória interfész** biztosítja

Processzor belső kommunikációja

- Az *adat memóriában* tárolja a CPU a változókat. Többnyire ennek egy részében van a szubrutinokhoz (és interrupthoz) szükséges STACK memória terület is. Azonban kisebb CPU-k esetén, azt önálló hardver STACK valósítja meg. (Pl. MiniRISC)
- A *perifériák* teszik lehetővé, hogy a CPU a környezettel kommunikáljon, onnan adatokat kapjon és oda adatokat küldjön. A perifériákat sokszor a processzor adat memória területére illesztik. (Mi csak ezt tárgyaljuk) Így a periféria regisztereket ugyanazokkal az utasításokkal lehet elérni, mint a memóriát.

Processzor belső kommunikációja

(MiniRSIC egyszerűsített blokkvázlata)



Processzor belső kommunikációja

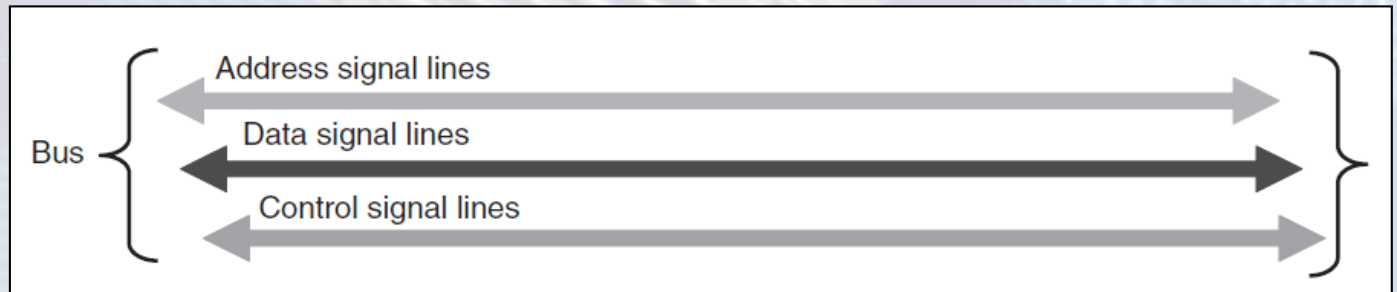
- A mikroprocesszoros (uC) rendszerek adatátviteli interfészeit is **buszoknak** nevezzük. (Általánosan a **busz** valamilyen funkciót ellátó jelek halmaza.)
- A buszok teszik lehetővé az egységek közötti kommunikációt. A buszt vezérlő egységet **busz masternek** nevezik, a többi egységet **slave**-nek. Elsősorban a CPU (processzor) a **master** (de speciális periféria is lehet) A továbbiakban masterként csak a CPU-ra hivatkozunk.
 - A **címbusz** a rákapcsolódó egységek regisztereinek megcímzésére (kijelölésére) szolgál.
 - Az **adatbusz**on küld vagy fogad adatot a CPU a megcímzett egységtől.
 - A **vezérlő busz**on a CPU kijelöli az adatmozgatás irányát (olvasás vagy írás) és vezérli ezek időbeli lezajlását. (A vezérlő busznak egyéb, itt nem részletezett funkciói is vannak.)

Processzor belső kommunikációja

- A mikroprocesszor rendelkezik belső busszal és rendelkezhet egyedi *külső busszal* (lokális busz)
- A *belső busz* a belső (chip-en belüli) memóriák és perifériák meg-címzésére szolgál. Itt áramköri okokból irányonként van egy-egy adatbusz (DATA_IN, DATA_OUT). (A MiniRISC-nek csak belső busza van.)
- A CPU-t és belső perifériákat, memóriát tartalmazó chipeket *mikrokontrollernek* nevezik
- A *külső busz teszi lehetővé, hogy egy processzorhoz külső memóriát, perifériát lehessen illeszteni.*
- A *külső és belső buszok* némelyike processzor független, ún. rendszer busz, általános célú alkalmazásokra.
- *Külső buszok esetén az adatbusz kétirányú.* Ugyanazokon a jelvezetékeken adatot tud fogadni vagy adatot tud adni. Egyszerre csak az egyiket. Ezzel chip-en lábakat lehet spórolni, a belső buszhoz képest..

A mikroprocesszoros busz

- A busz részei részletesen:
 - Címbusz ADDR[n:0]
 - Adatbusz DATA[m:0],
belső busznál külön D_IN[m:0], D_OUT[m:0]
 - Vezérlő busz (sok egyedi jel összessége):
 - Rendszerjelek: CLK, RST,
 - Arbitrációs jelek: BUSREQ, BUSACK,
 - Irányvezérlő jelek: READ, WRITE,
 - Átvitelvezérlő jelek: FRAME, TS, TACK, AS, DS (nem tanuljuk)
 - Megszakítás vezérlő jelek: IRQi, IACK (utóbbi a MiniRISC-nél nincs).

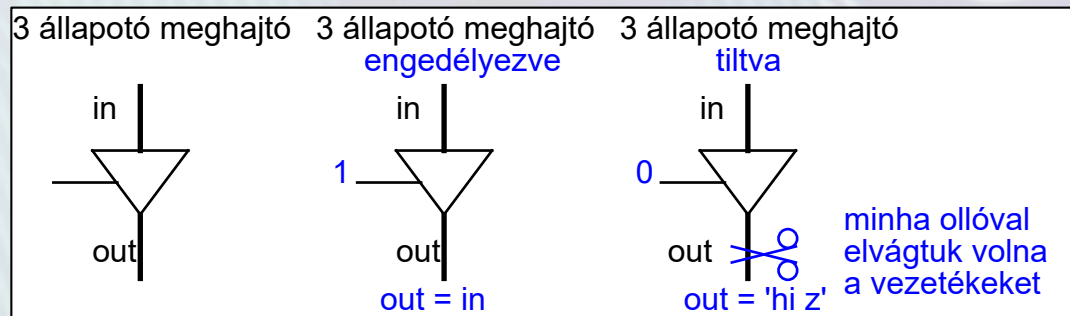


A mikroprocesszoros busz

- **A busz használatának szabályai:**
 - A buszra kapcsolódó egységek között megkülönböztetünk **MASTER** és **SLAVE** egységeket.
 - **MASTER: *Vezérelheti a buszt.*** Kiadja a címet, meghatározza az adatáramlás irányát (írás/olvasás) íráskor kiadja az adatot, kezdeményezi az átvitelt és vezérli a működést. A MiniRISC rendszerben a processzor (és a DMA vezérlő) lehet MASTER. (DMA-val a tárgyban nem foglalkozunk.)
 - **SLAVE: *Figyeli a buszt,*** felismeri/dekódolja a címet és a parancsokat (pl. írás/olvasás), azonosítás esetén (ha a címe egyezik a master által kiadottal) végrehatja a kérést a megfelelő adat fogadásával (ha írja a MASTER) vagy kiadásával (ha olvassa a MASTER).

A mikroprocesszoros busz

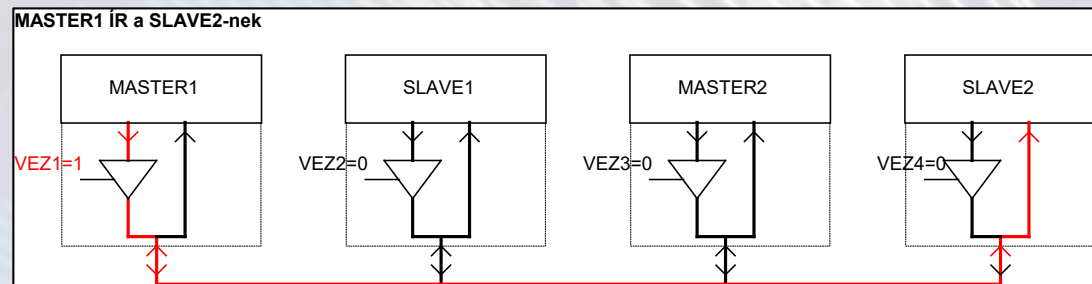
- Buszhasználat külső buszon:
- A busz meghajtására *3 állapotú, HiZ, nagy impedanciás meghajtókat* használnak (az oldalsó vezeték az engedélyezés):



- Ha *a meghajtó engedélyezett*, akkor a *kimenetén a bemeneti logikai szinteknek megfelelő feszültség* jelenik meg.
- Ha *a meghajtó tiltott, úgy viselkedik, mint a elvágta volna a kimeneti vezetékeit*. Ezt nevezik *magas impedanciás* (Hi impedanciás) vagy „*HiZ*” állapotnak.

A mikroprocesszoros busz

- Buszhasználat külső buszon:
- Közös vonalak, 3 állapotú, HiZ, nagy impedanciás meghajtókkal
 - Egy időben csak egyetlen adatforrás lehet aktív
 - A vezérlő/engedélyező jelek 1-az-N-ből kódolásúak. (Különben meghajtók szembe kapcsolódnának, ami meghibásodást okozna!)
- Pl. Adatút, amikor a **MASTER1 ír a SLAVE2-nek** (SLAVE2 a címbuszon megjelenő címből tudja, hogy róla van szó, a vezérlő buszból, hogy írás lesz. Itt csak az adatbuszt tüntettük fel).

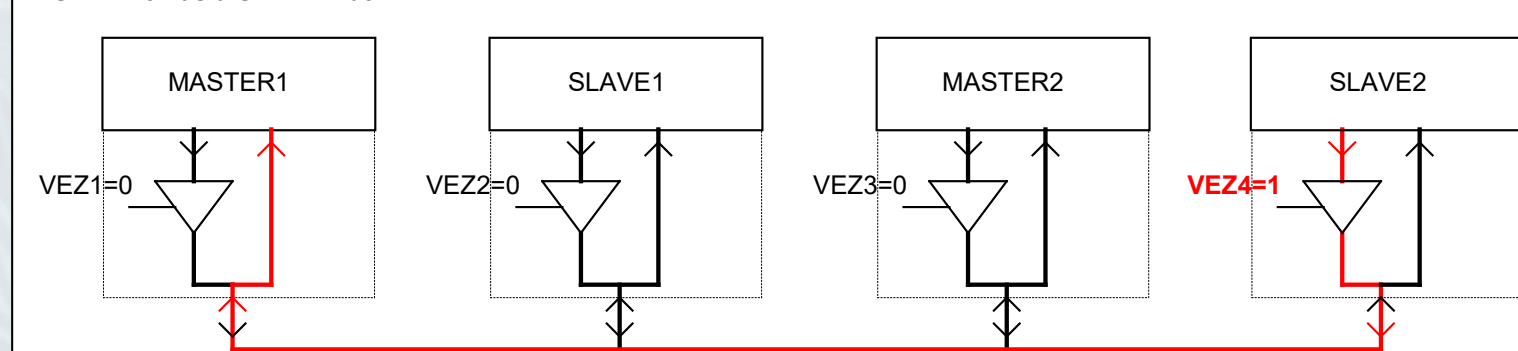


- Csak a MASTER1 hajtja meg az adatbuszt, a többi egység meghajtója **HiZ** állapotban van.

A mikroprocesszoros busz

- Pl. Adatút, amikor a *MASTER1 olvas a SLAVE2-ből* (SLAVE2 a címbuszon megjelenő címből tudja, hogy róla van szó, a vezérlő buszból, hogy olvasás lesz, tehát neki kell meghajtani az adatbuszt. (Itt is csak az adatbuszt tüntettük fel).

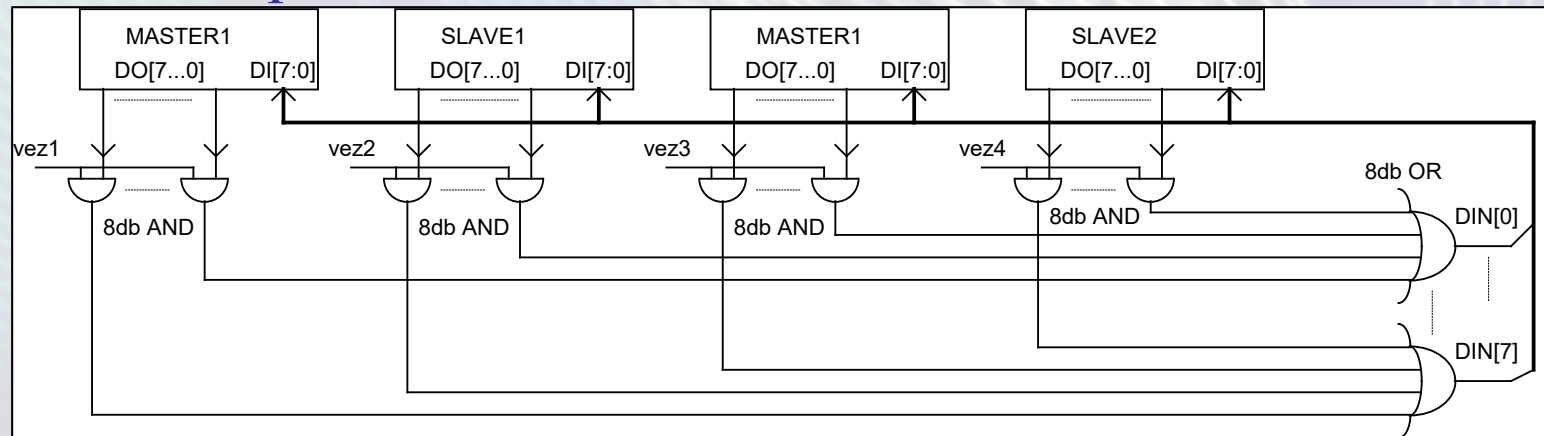
MASTER1 olvas a SLAVE2-ből



- Csak a SLAVE2 hajtja meg az adatbuszt, a többi egység meghajtója HIZ állapotban van.*

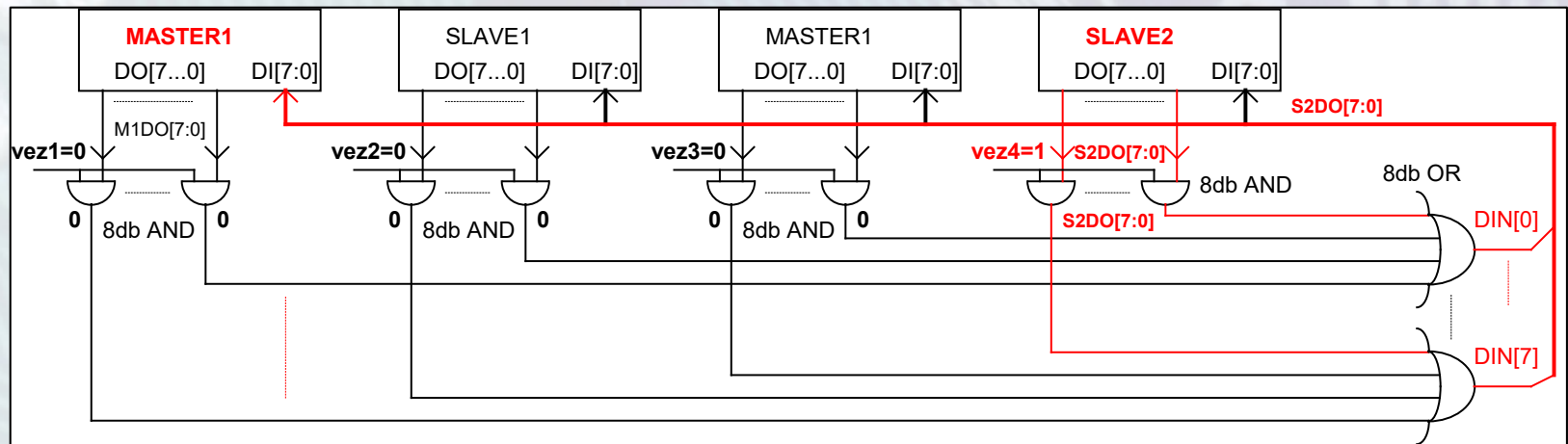
A mikroprocesszoros busz

- **Buszhasználat belső buszon:**
 - Az adatvonalak meghajtása AND-OR hálózaton. Ez tulajdonképpen egy elosztott, csatornánkénti kiválasztó (select) jellel rendelkező multiplexer). Azért elosztott, mert az AND kapuk az egyégekhez tartoznak, az OR kapuk a rendszerhez (a buszhoz).
 - A megoldás kizárja a több forrás kimeneteinek áramköri szembekapcsolását.



A mikroprocesszoros busz

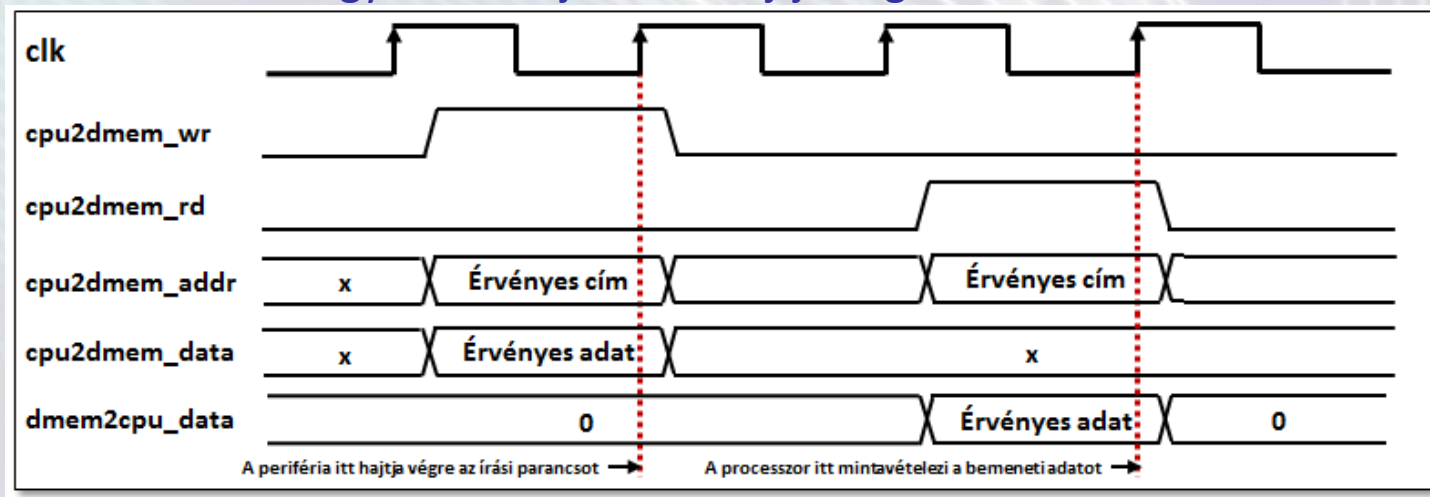
- Pl. Adatút, amikor a *MASTER1* olvas a *SLAVE2-ből* (SLAVE2 a címbuszon megjelenő címből tudja, hogy róla van szó, a vezérlő buszból, hogy olvasás lesz. Itt csak az adatbuszt tüntettük fel).



- Csak a *SLAVE2* hajtja meg a kimeneti adatával az adatbusz bitenkénti OR kapuinak bemeneteit, a többi egység oda 0-át kapcsol. Ezért az OR kapuk kimenetein az SLAVE2 adata jelenik meg.

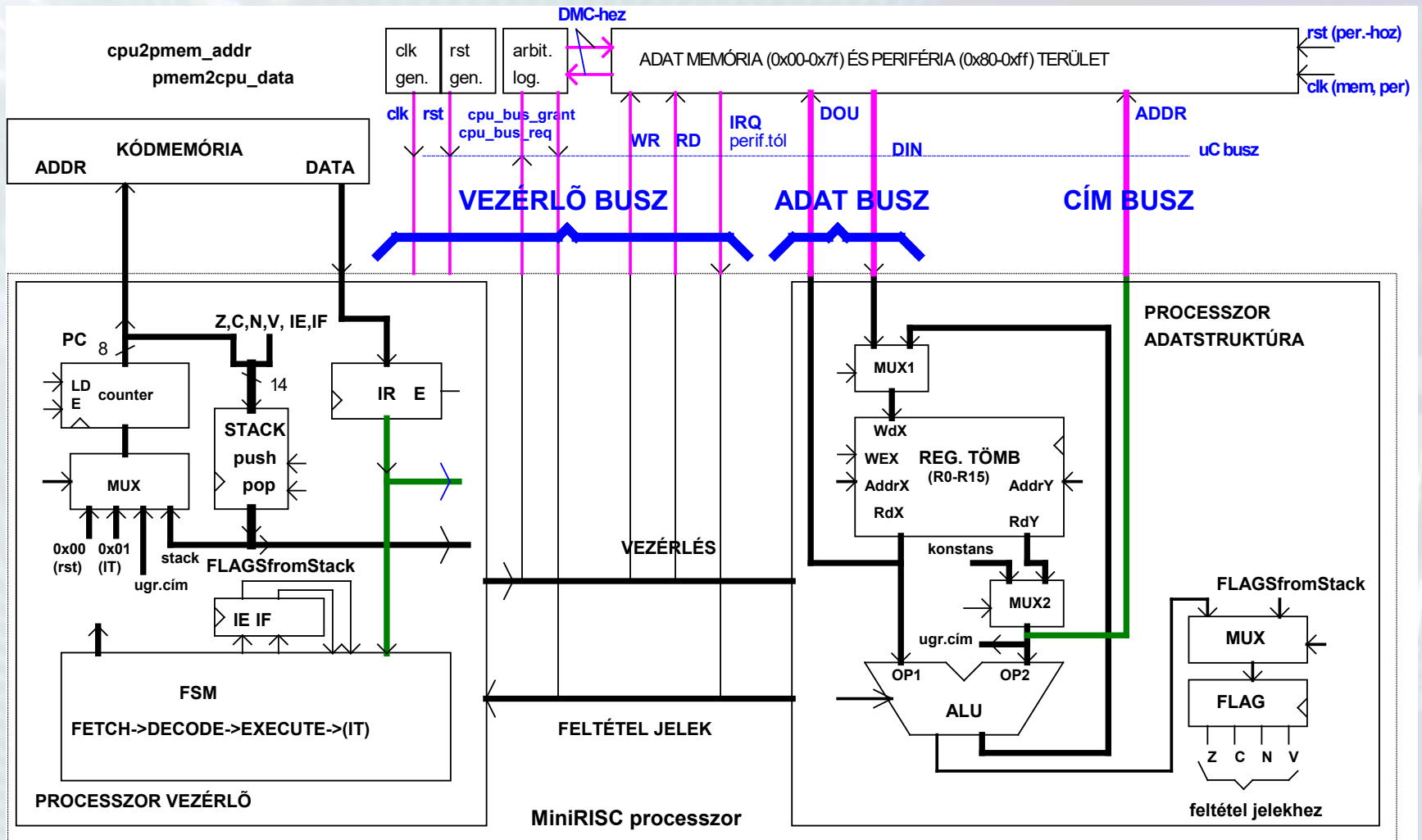
A busz adatátviteli ütemezése

- A buszon az adatátvitel ütemezése lehet **szinkron** és **aszinkron** (csak a szinkron ütemezéssel foglalkozunk)
- **Az adatátvitel ütemezése szinkron módon**
 - Az adatátvitelt a busz órajel ciklusai ütemezik
 - Sokfajta busz ütemezési protokoll létezik, gyakori a címzési és az adat fázis szétválasztása
 - Első ütem: a cím és a vezérlési paraméterek (pl: RD, vagy WR) beállítása
 - Második ütem: adatátvitel
 - Jellemzően egy átvitel több órajel ciklus ideig tart (START-ÁTVITEL-LEZÁRÁS)
 - A MiniRISC busz egyetlen órajel alatt hajtja végre az átvitelt:



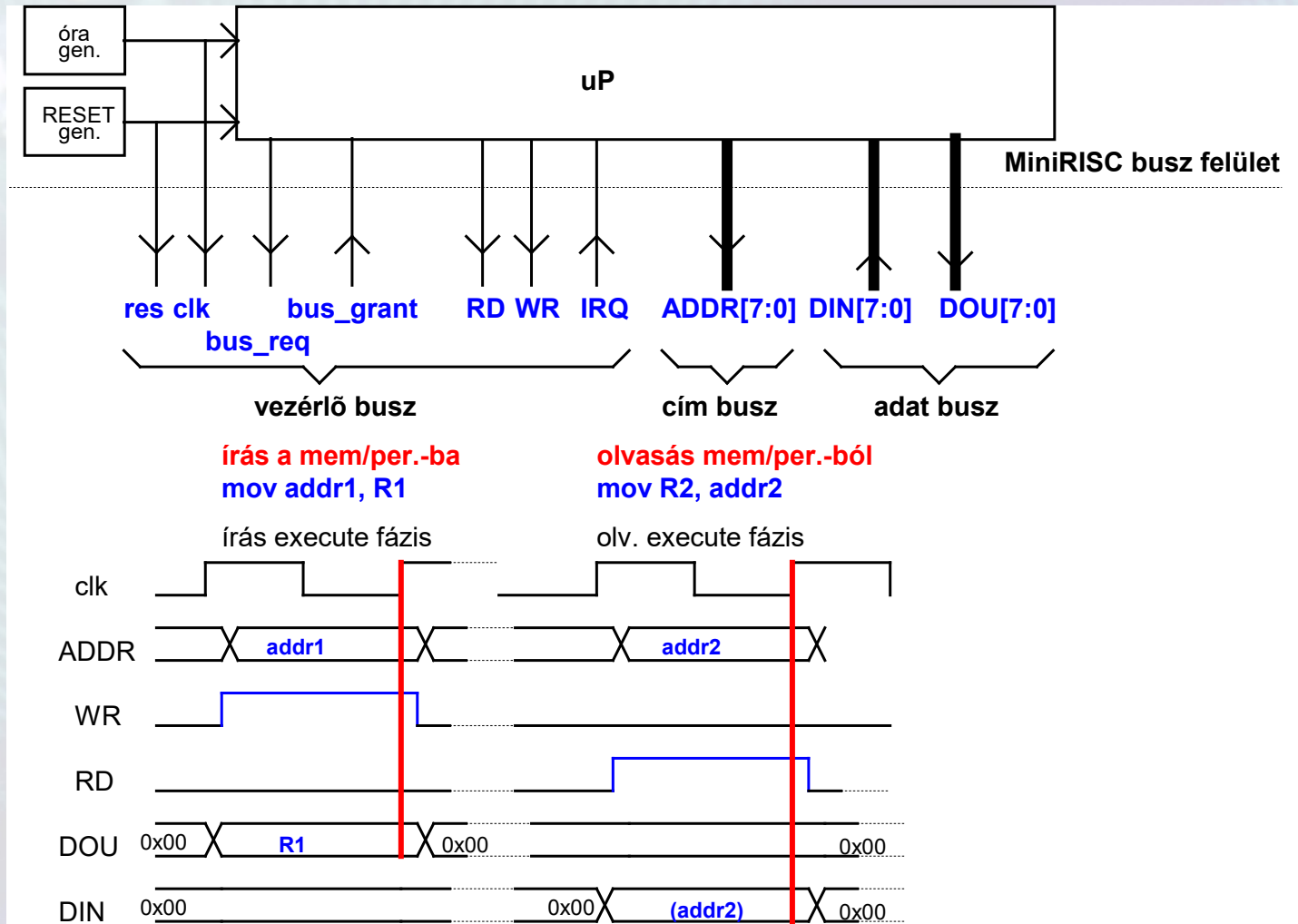
A mikroprocesszoros busz

MiniRISC busz



A mikroprocesszoros busz

MiniRISC írás és olvasás



A mikroprocesszoros busz

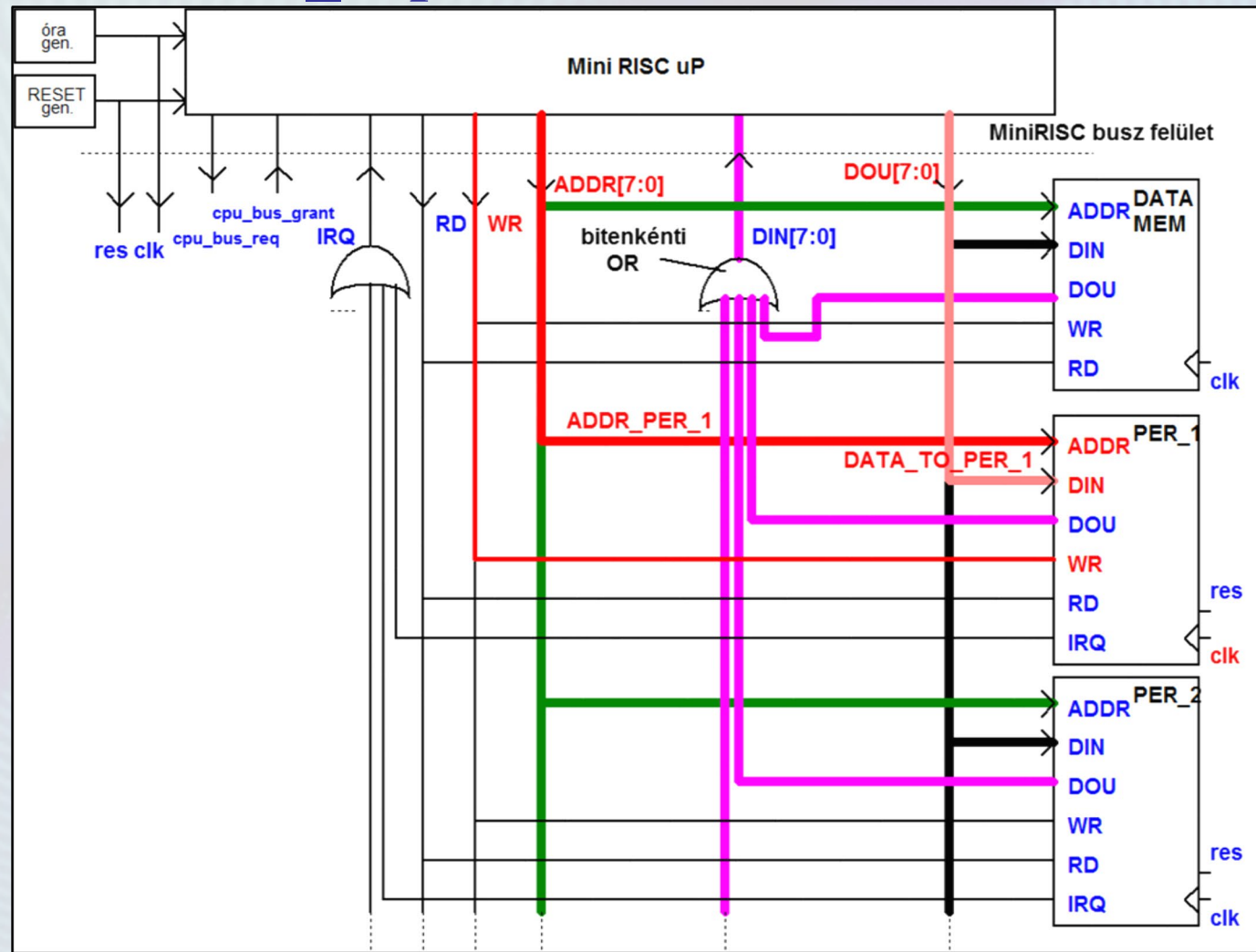
MiniRISC: Írás a PER_1 perifériába

Aktív jelek:

ADDR[7:0]

DOU[7:0]

WR



A mikroprocesszoros busz

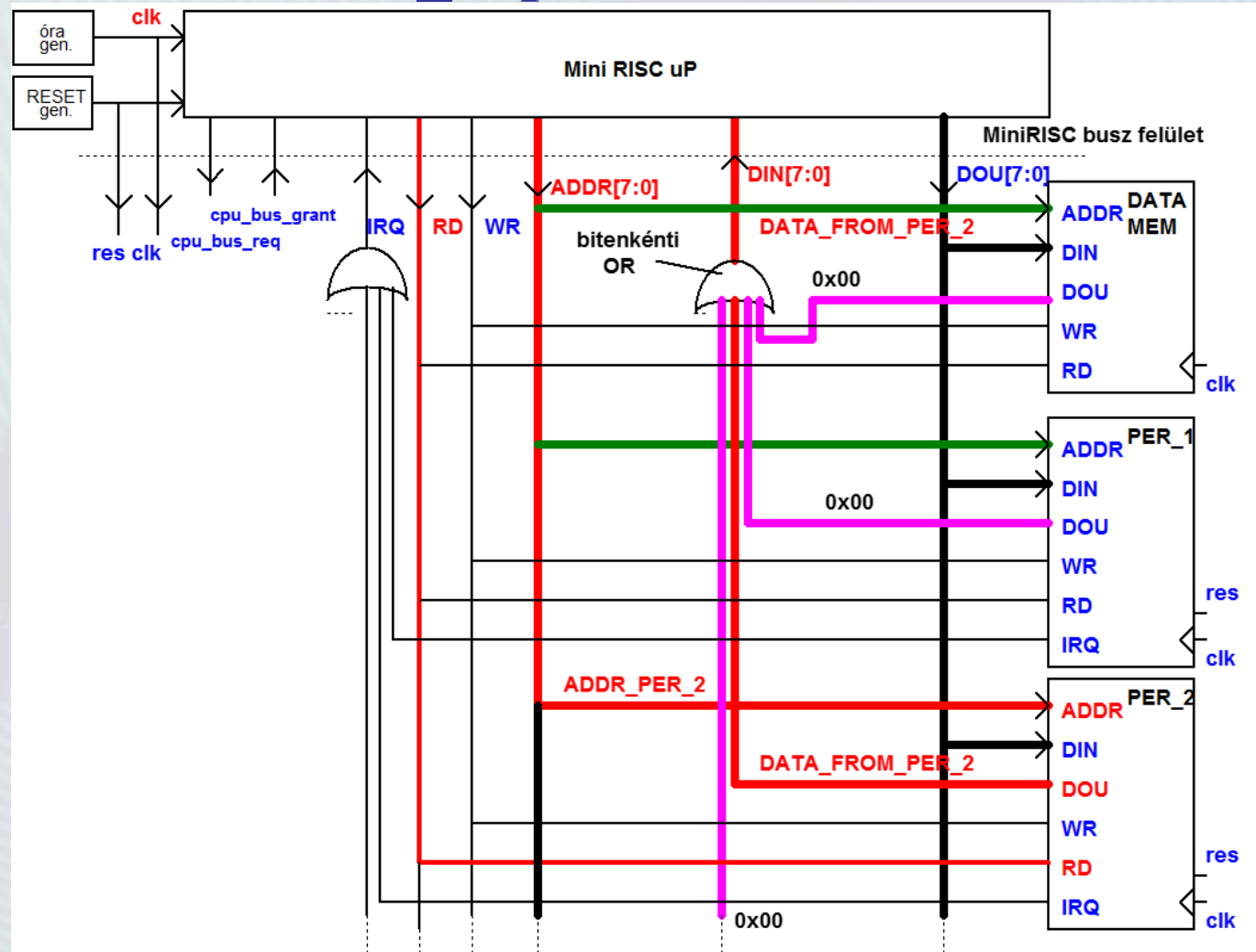
MiniRISC: Olvasás a PER_2 perifériából

Aktív jelek:

ADDR[7:0]

DIN[7:0]

RD



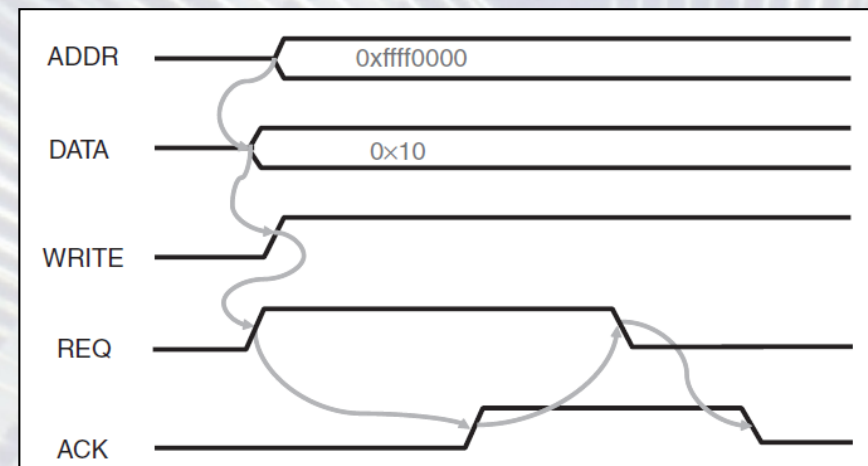
Digitális technika

10. EA vége

(Az alábbi diák nem részei a vizsga anyagának)

A busz adatátvitel aszinkron ütemezése

- Nincs ütemező órajel
- Az adatátvitelt a „kézfogásos” (hand-shake) szinkronizáció vezérli (REQ → ACK jelek)
- 4 állapot REQ_ACK → 00 – 10 – 11 – 01 – 00
- Ha az előző átvitelnek vége (ACK =0), akkor
- Átviteli paraméterek beállítása
- REQ → 1, start
- Vár ACK-ra, minden jel stabilan tartva
- Ha ACK megjön, REQ=0
- Vár ACK elengedésére



Arbitráció

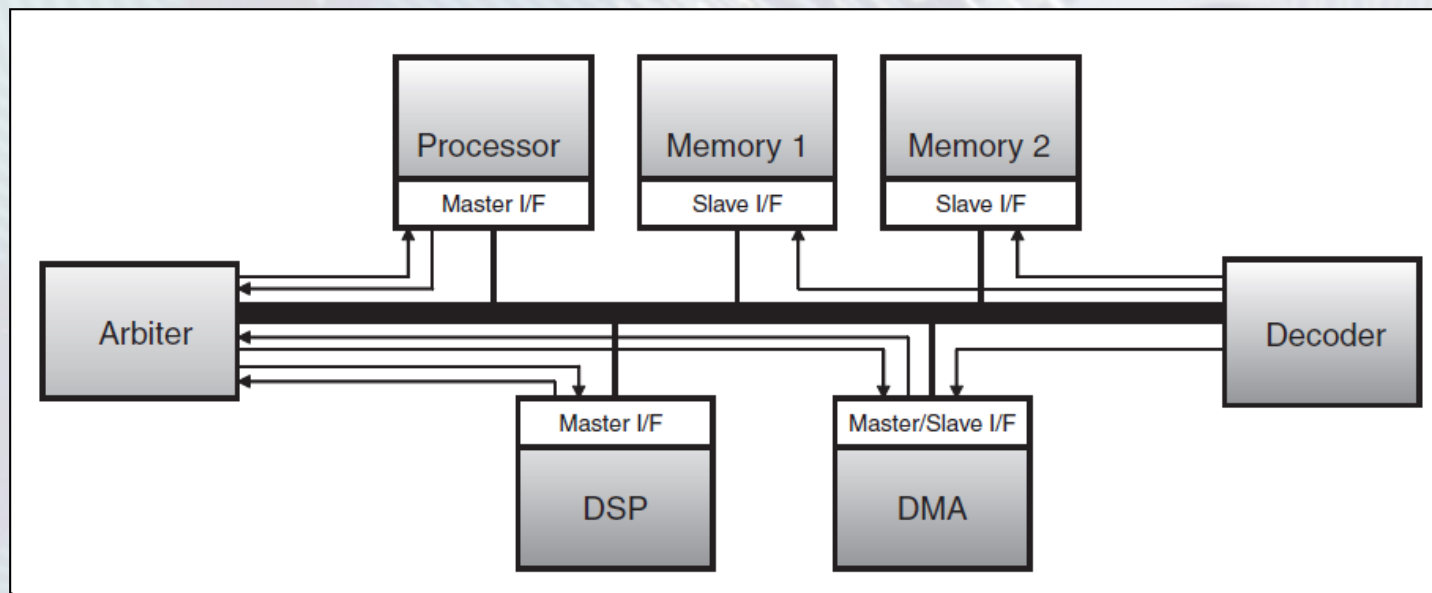
- **Egy buszon lehet több MASTER és SLAVE is**
 - Több SLAVE nem gond
 - Több MASTER : Arbitráció a buszhasználat jogáért
- **Az arbitrációban (döntési folyamatban) csak a MASTER funkciójú egységek vesznek részt**
- **Az arbitráció a buszhasználat jogáért történik**
- **Az arbitráció dönti el, hogy versenyhelyzetben ki jogosult a busz használatára.**
- **Többfajta algoritmus létezik az arbitrációra:**
 - Fix prioritás, körbenforgó, utolsó egység nagyobb prioritású, stb.

A buszhasználat szabályai

- Egy buszon lehet több MASTER és SLAVE is
 - Több SLAVE nem gond
 - Több MASTER : Arbitráció a buszhasználat jogáért
- Az arbitrációban (döntési folyamatban) csak a MASTER funkciójú egységek vesznek részt
- Az arbitráció a buszhasználat jogáért történik
- Az arbitráció dönti el, hogy versenyhelyzetben ki jogosult a busz használatára.
- Többfajta algoritmus létezik az arbitrációra:
 - Fix prioritás, körbenforgó, utolsó egység nagyobb prioritású, stb.

A buszhasználat szabályai

- A buszhasználati feltételek eldöntése lehet:
- Központi:
 - Az arbiter értékeli ki a kéréseket és jelöli ki a következő MASTER egységet, aki indíthat egy adatátvitelt
 - A dekóder értelmezi a címet/vezérlést és jelöli ki a SLAVE egységet, aki válaszol a kérésre



A buszhasználat szabályai

- A buszhasználati feltételek eldöntése lehet:
- Elosztott:
 - Minden MASTER tartalmaz logikát az arbitrációhoz és így dől el, ki lehet a következő MASTER egység, aki indíthat egy adatátvitelt
 - Minden SLAVE egység tartalmaz dekóder áramkört, ami értelmezi a címet/vezérlést és engedélyezi az egységet, hogy a kérésre válaszoljon
 - Helyes tervezés esetén csak egy MASTER és egy SLAVE egység lehet egy időben aktív

